山西科达自控股份有限公司 关于取得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证公告内容的真实、准确和完整,没有虚假记载、 误导性陈述或者重大遗漏,并对其内容的真实性、准确性和完整性承担个别及连 带法律责任。

一、基本情况

2024年6月25日,山西科达自控股份有限公司(以下简称"公司")的子公 司山西中科智能控制技术研究院有限公司(以下简称"中科智能")收到了由国 家知识产权局颁发的3项《发明专利证书》,具体信息如下:

发明名称	刮板输送机中部槽 的姿态检测装置	行走机器人装置及巡 检系统	一种磁牵引行走装 置
专利号	ZL 2019 1 0850668.8	ZL 2020 1 0914183.3	ZL 2020 1 0914181.4
专利权人	中科智能	中科智能	中科智能
授权公告日	2024年6月21日	2024年6月25日	2024年6月25日
摘要	本发明公开一种刮板输送机中部槽的姿态检测装置。该装置可检测中部槽的姿态,以便调直刮板	本发明公开一种行走 机器人装置及巡检系 统。本发明实现行走 机器人可平稳地移 动,便于进行检测,	本发明公开一种磁 牵引行走装置。本发 明的磁牵引行走装 置可稳定行走,适应 轨道复杂变化。

输送机。	提高安全性。	

二、对公司的影响

此次发明专利获得授权,是公司在矿用特种机器人和综采工作面的应用创新,增强了公司整体研发实力的同时增强了在智能矿山领域的核心竞争力,有助于公司 M-CPS 智慧矿山整体解决方案的进一步优化。其推广使用有助于实现煤矿行业的可持续发展、绿色发展,为煤矿智能化提供坚实的技术支撑,有助于实现煤矿生产的少人化或无人化。

三、备查文件

《发明专利证书》(证书号: 第7129295、7133850、7140223号)。

山西科达自控股份有限公司 董事会 2024年6月26日